

SS

Manipulateurs

■ Description de l'appareil:

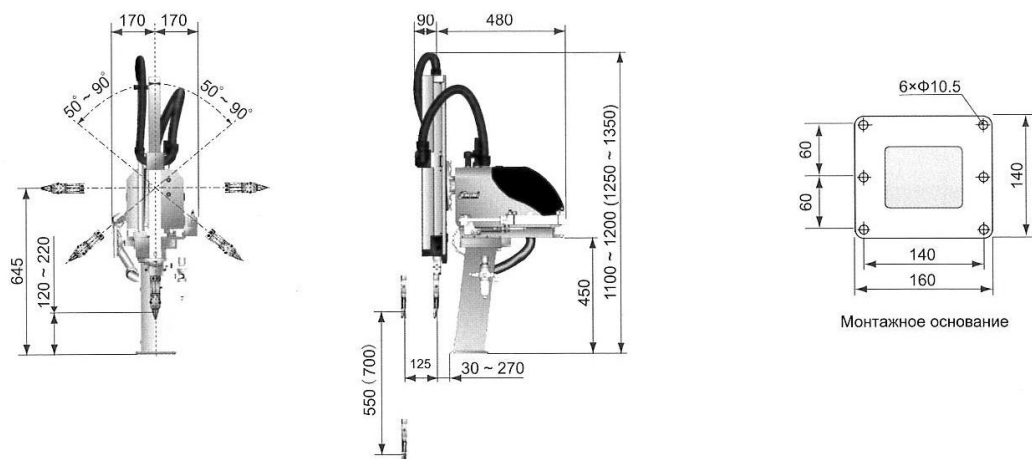
La tâche des manipulateurs SS est de récupérer la pièce dans les moules, avec la carotte ou la carotte seule. Le dispositif est équipé de trois moteurs à air comprimé qui contrôlent la position de la préhension grâce aux capteurs fin de course. Un mécanisme rotatif se trouve à la base du robot et permet de faire tourner l'appareil pour changer facilement le contenu du moule dans le moule. Les robots sont équipés d'une télécommande filaire avec maintenance en anglais et une information complète concernant le fonctionnement du dispositif. En fonction de l'interface du moule les connexions suivantes sont disponibles: EUROMAP 12 et EUROMAP 67.



■ Accessoires en option:

- M – capteur de la pince de préhension de la matière des canaux du moule, composée de trois éléments. .
- S – option d'aspiration, de pré-vidange et de préhension sous vide.

■ Dimensions extérieures



■ Caractéristiques techniques

Modèle	SS-550	SS-700
Force de serrage TPA [tonnes]	50 ~ 150	100 ~ 250
Course transversale [mm]	0 ~ 125	0 ~ 125
Course verticale [mm]	0 ~ 550	0 ~ 700
Angle de pivotement [degrés]	50 ~ 90	50 ~ 90
Angle de pivotement du poignet [degrés]	90	90
Charge maximale (avec outil) [kg]	0.5	0.5
Puissance absorbée [W]	30	30
Intensité courant nominal [A]	0.5	0.5
Temps minimal de prise de pièce [s]	0.8	0.9
Durée minimale du cycle [s]	3.0	3.2
Pression de l'air [bar]	4 ~ 6	4 ~ 6
Consommation maximale d'air [l/cycle]	9	10
Masse (kg)	62	64
Dimensions extérieures (WxDxH) (mm)	340 x 570 x 1100	340 x 570 x 1250

■ Compatibles avec:

SVT | Convoyeurs